

分散メモリ型並列計算機上での LU分解の並列化

280867018 青山俊介

280867050 加藤雅之

280867190 西田成志

Outline

- LU分解
- LU分解のブロック化
 - BLAS3の適用
- 分散メモリ型計算機上での並列化
 - ブロックサイクリック列分割による並列化
 - 双方向のブロックサイクリック分割による並列化
- 結果
- 結論

BLASにおけるデータ再利用性と並列粒度

(講義資料より引用)

□BLAS1

- 演算量: $O(N)$, データ量: $O(N)$
- データ再利用性: なし
- 並列粒度: $O(N/p)$ (N : ベクトルの次元, p : プロセッサ台数)

□BLAS2

- 演算量: $O(N^2)$, データ量: $O(N^2)$
- ベクトルデータのみ再利用性あり
- 並列粒度: $O(N^2/p)$

$$\begin{bmatrix} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \square & \square \\ \square & \square \\ \square & \square \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \square \\ \square \\ \square \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \square \\ \square \\ \square \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \vdots \\ \vdots \\ \vdots \end{bmatrix} \times \text{---}$$

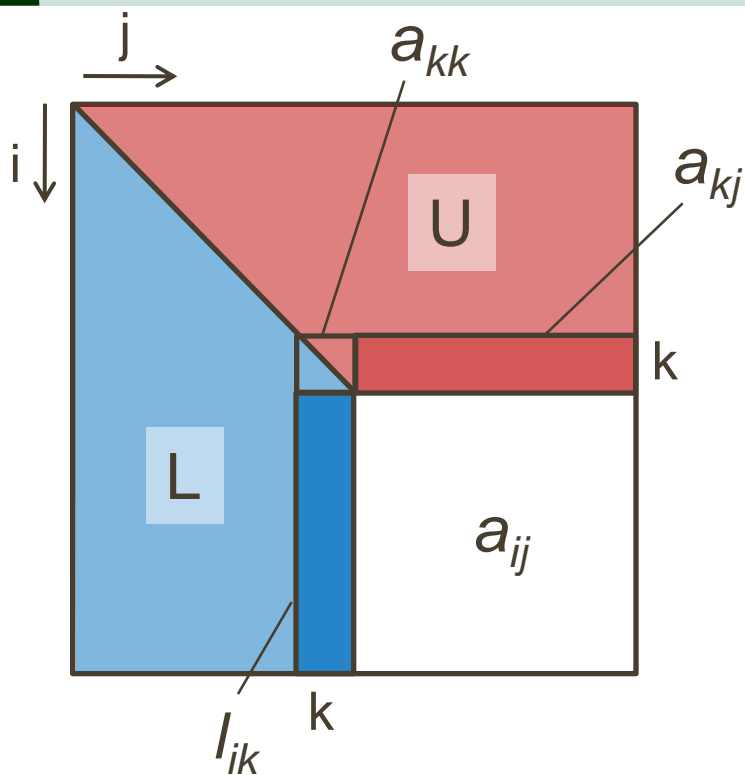
□BLAS3

- 演算量: $O(N^3)$, データ量: $O(N^3)$
- $O(N)$ 回のデータ再利用が可能
- 並列粒度: $O(N^3/p)$

$$\begin{bmatrix} \square \\ \square \\ \square \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \square & \square \\ \square & \square \\ \square & \square \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} \square \\ \square \\ \square \end{bmatrix}$$

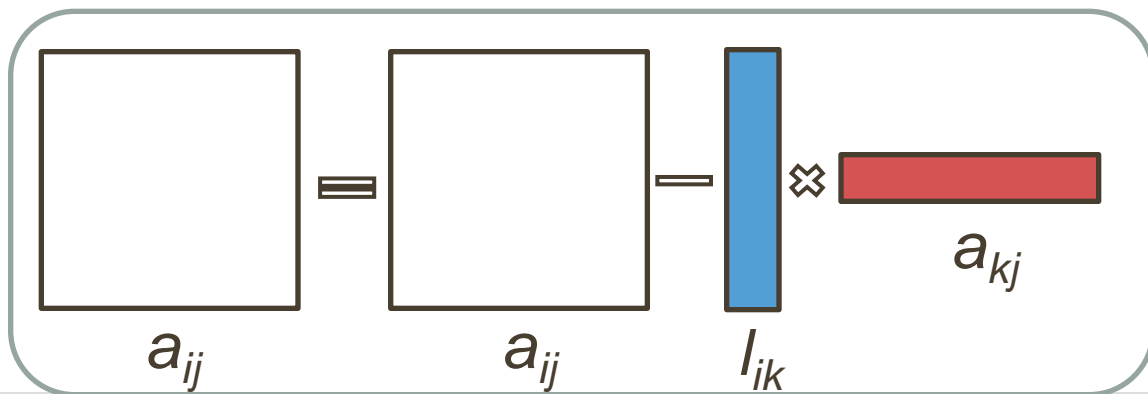
演算をできる限り **BLAS2, 3**で行うことが
高性能化のポイント

ブロック化されていないLU分解



□ アルゴリズム

```
do k = 1, n
  do i = k + 1, n
     $l_{ik} = \frac{a_{ik}}{a_{kk}}$ 
  end do
  do j = k + 1, n
    do i = k + 1, n
       $a_{ij} = a_{ij} - l_{ik} a_{kj}$ 
    end do
  end do
end do
```

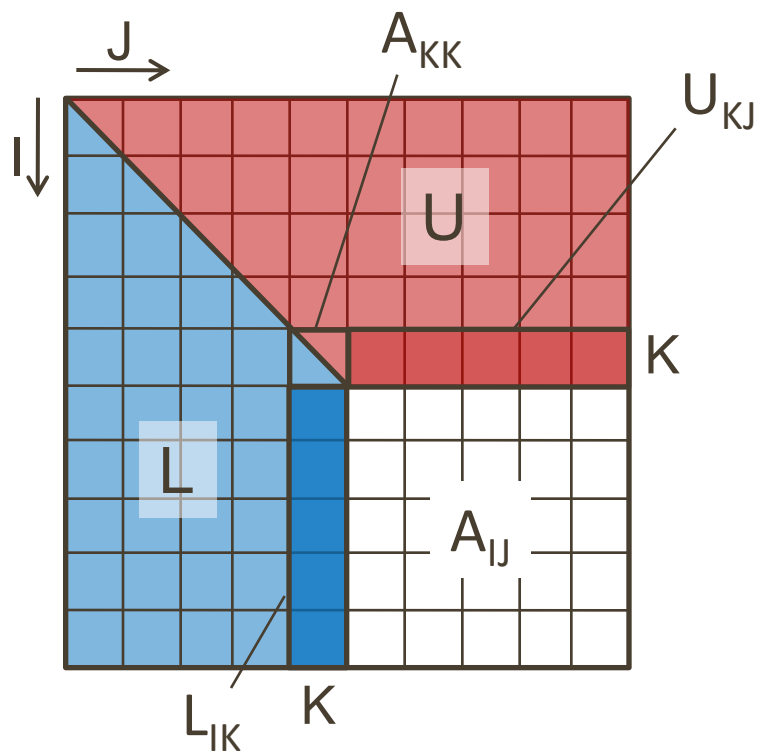


行列とベクトルの演算



BLAS2を適用

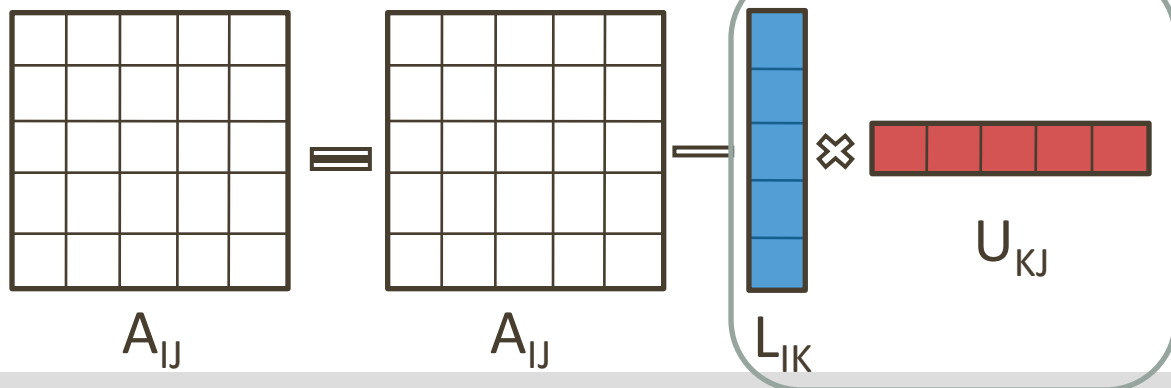
LU分解のブロック化



□ 行列を $N \times N$ 個のブロックに分割

□ 第 K ブロック段での処理

1. $A_{KK} = L_{KK} U_{KK}$ を計算 (LU 分解)
2. $L_{IK} = A_{IK} U_{KK}^{-1}$ ($I = K + 1, \dots, N$) を計算
3. $U_{KJ} = L_{KK}^{-1} A_{KJ}$ ($J = K + 1, \dots, N$) を計算
4. $A_{IJ} := A_{IJ} - L_{IK} U_{KJ}$ を計算



行列と行列の演算

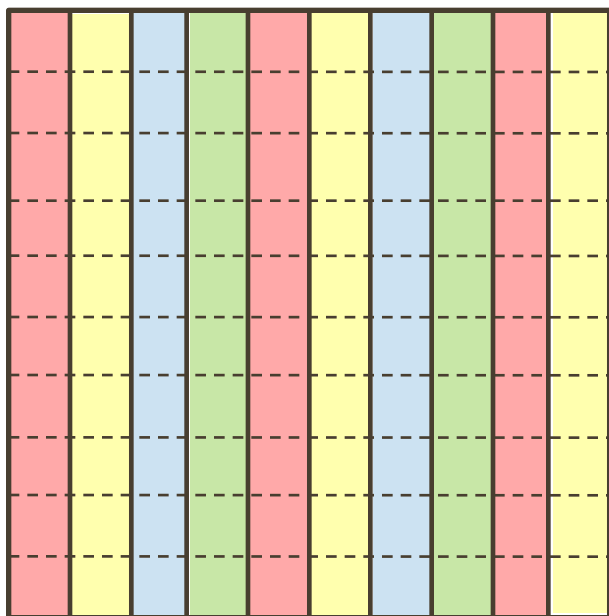


BLAS3を適用

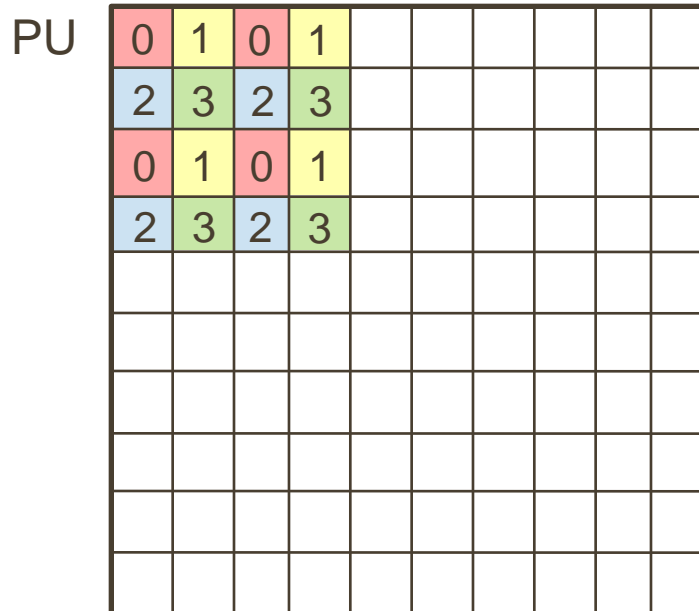
分散メモリ型計算機上での並列化

□ブロックサイクリック列分割

PU 0 1 2 3 0 1 2 3 0 1



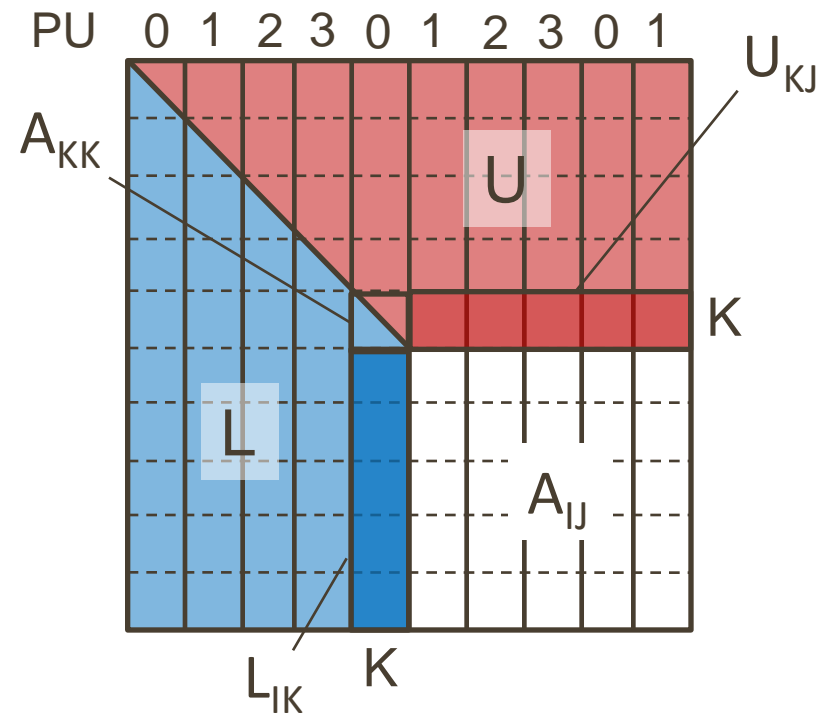
□双方向のブロックサイクリック分割



ブロックサイクリック列分割による並列化

□第Kブロック段での処理

1. 第k列を持つプロセッサは $A_{KK} = L_{KK}U_{KK}$ を計算(LU分解)
2. 第k列を持つプロセッサは $L_{iK} = A_{iK}U_{KK}^{-1} (i = K + 1, \dots, N)$ を計算
3. 第K列を持つプロセッサは $L_{iK} (i = K, \dots, N)$ を全プロセッサに送信(ブロードキャスト)
4. 各プロセッサは L_{iK} を受け取る.
5. 各プロセッサは自分の担当する列について $U_{KJ} = L_{KK}^{-1} A_{KJ}$ を計算.
6. 各プロセッサは自分の担当する列について $A_{iJ} := A_{iJ} - L_{iK}U_{KJ}$ を計算.

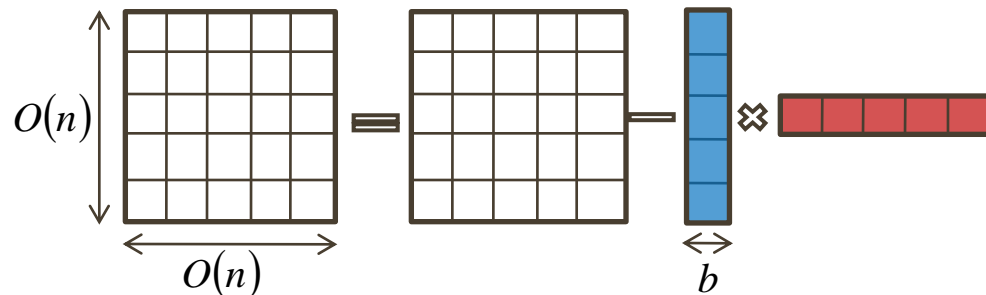


並列化の効果

□演算量

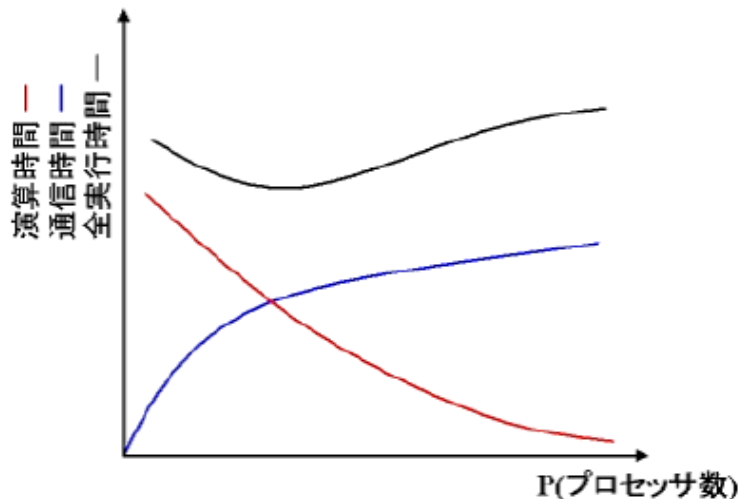
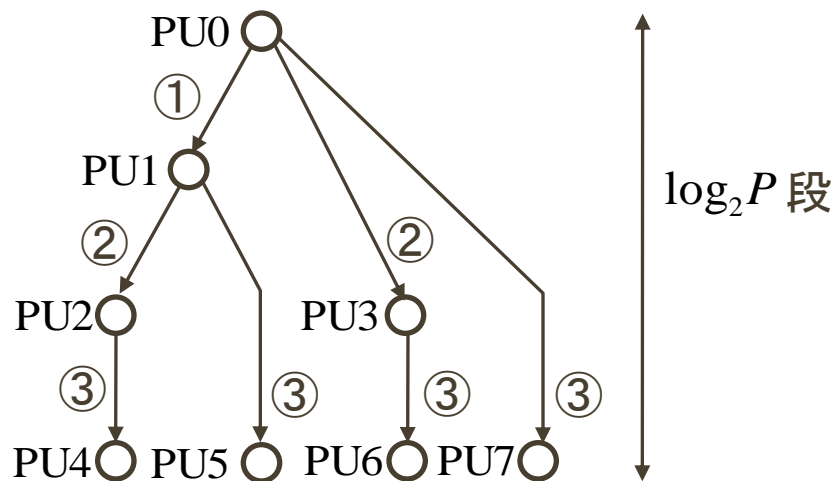
- 1ブロック段・1PUあたり

$$\frac{O(n^2 \cdot b)}{P} = O\left(\frac{n^2 \cdot b}{P}\right)$$



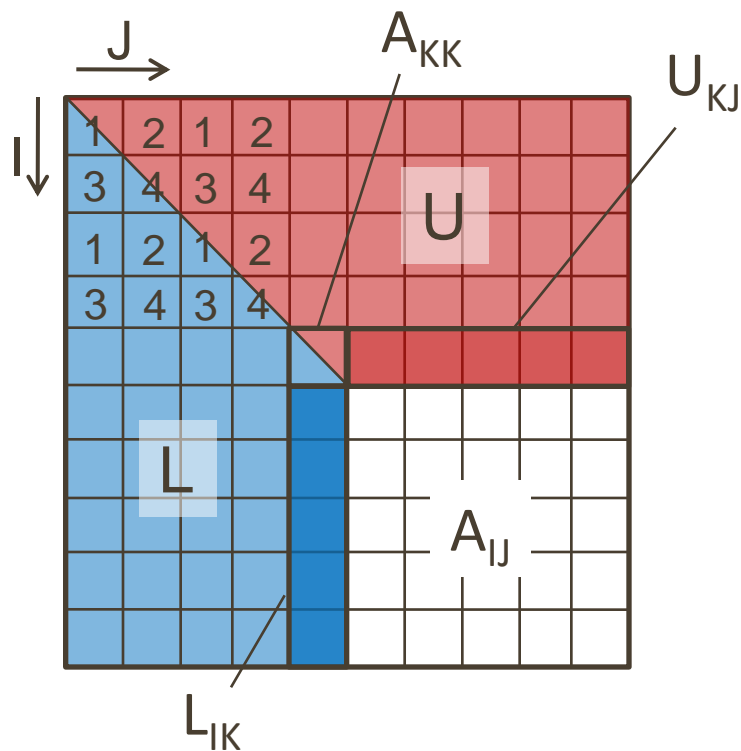
□通信量

- データ量 $O(n) \times b = O(nb)$
- P 個の場合 $O(nb) \times \log_2 P = O(nb \cdot \log_2 P)$



(講義資料より引用)

双方向のブロックサイクリック分割による並列化



□第Kブロック段での処理

1. A_{KK} を持つPU(プロセッサ) は $A_{KK} = L_{KK} U_{KK}$ とLU 分解
2. A_{KK} を持つPUは U_{KK} を縦方向にブロードキャスト
3. 第K列担当のPUは自分の担当するブロックについて $L_{IK} = A_{IK} U_{KK}^{-1}$ を計算
4. A_{KK} を持つPUは L_{KK} を横方向にブロードキャスト
5. 第K行担当のPUは自分の担当するブロックについて $U_{KJ} = L_{KK}^{-1} A_{KJ}$ を計算
6. 第K列担当のPUは自分の持つ L_{IK} を横方向にブロードキャスト
7. 第K行担当のPUは自分の持つ U_{KJ} を縦方向にブロードキャスト
8. 各PUは自分の担当するブロックについて $A_{IJ} := A_{IJ} - L_{IK} U_{KJ}$ を計算

並列化の効果

□演算量

- 1ブロック段・1PUあたり

$$\frac{O(n^2 \cdot b)}{P} = O\left(\frac{n^2 \cdot b}{P}\right)$$

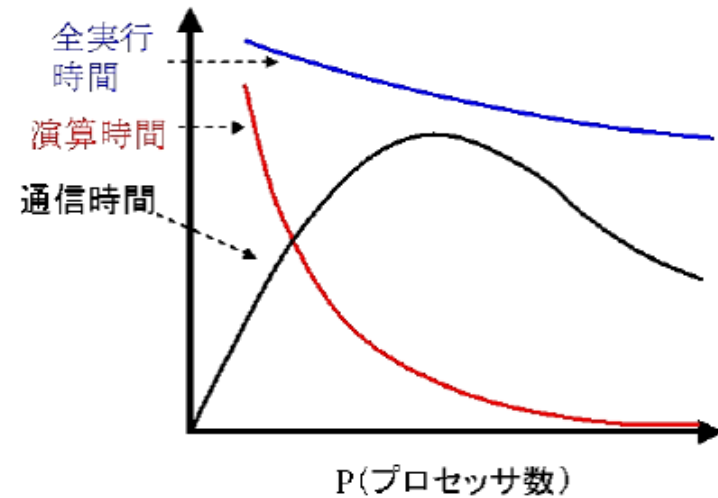
□通信量

- データ量 (1PUあたり) $O\left(\frac{nb}{\sqrt{P}}\right)$

- 送り先の数 \sqrt{P}

- 送り回数 $\log_2 \sqrt{P}$

- 通信時間 $O\left(\frac{nb}{\sqrt{P}}\right) \times \log_2 \sqrt{P} = O\left(nb \frac{\log_2 P}{\sqrt{P}}\right) \rightarrow 0 \quad (P \rightarrow \infty)$



(講義資料より引用)

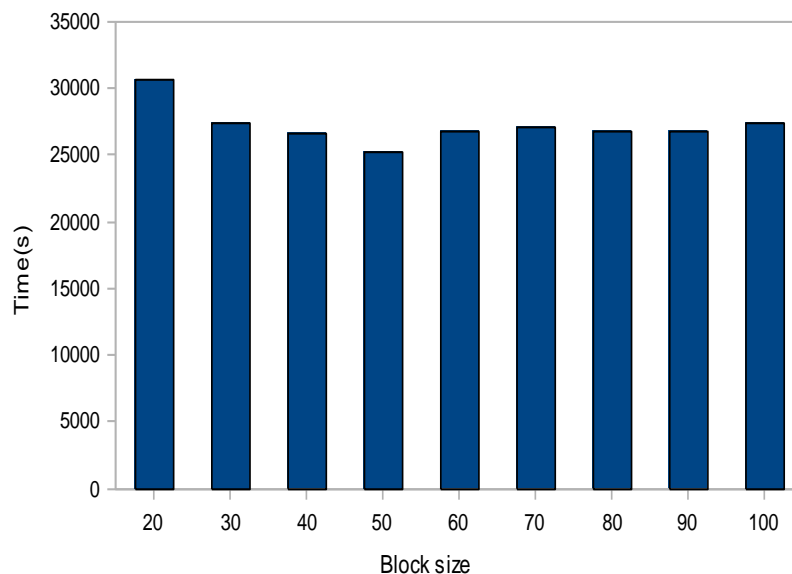
結果

□ 行列をブロック化してBLAS3を適用(行列サイズ $n=5000$)

ブロック化適用前	498.3(s)
ブロック化適用後 (ブロックサイズ $b=50$)	25.2(s)

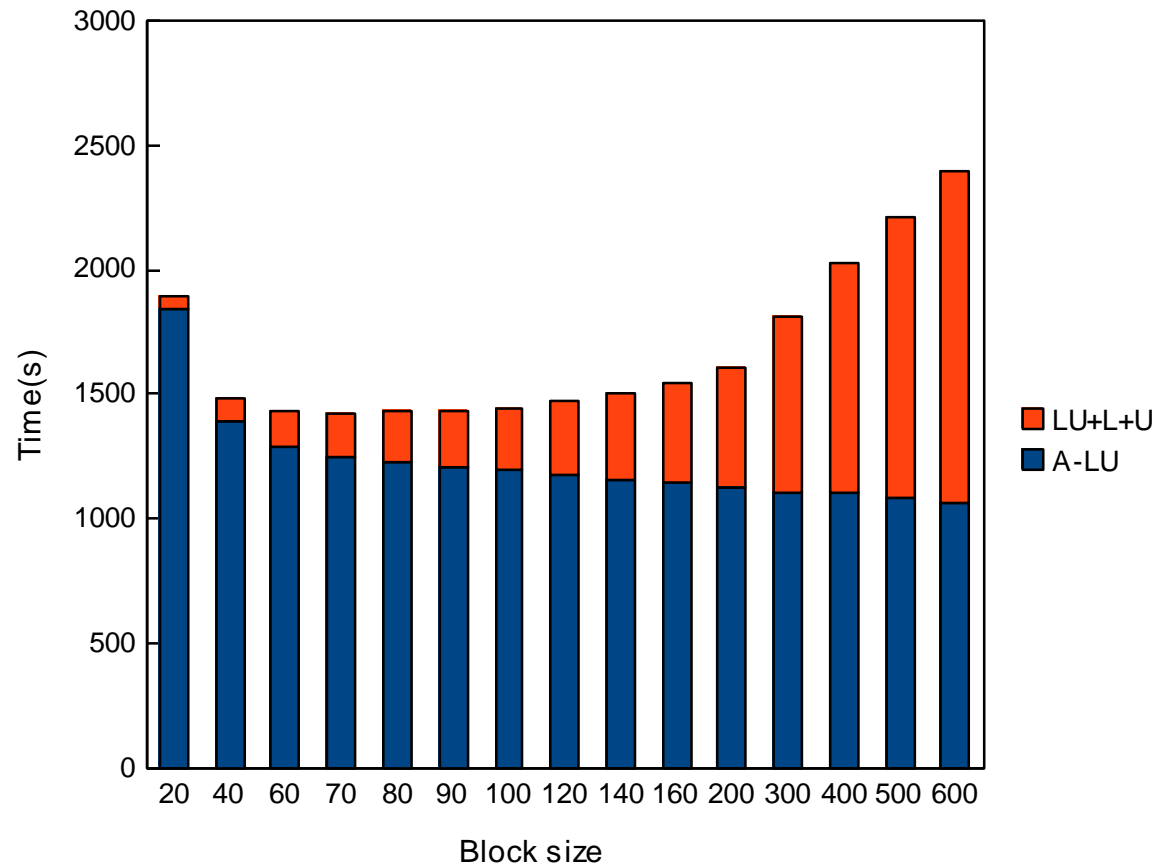


約20倍の高速化



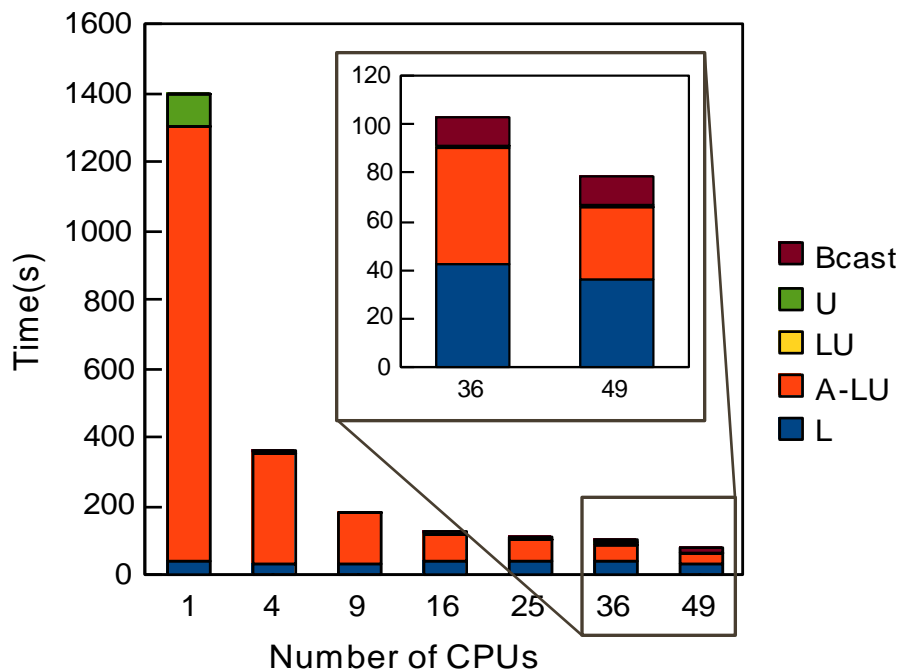
結果

□ 行列サイズ $n=20000$ の場合



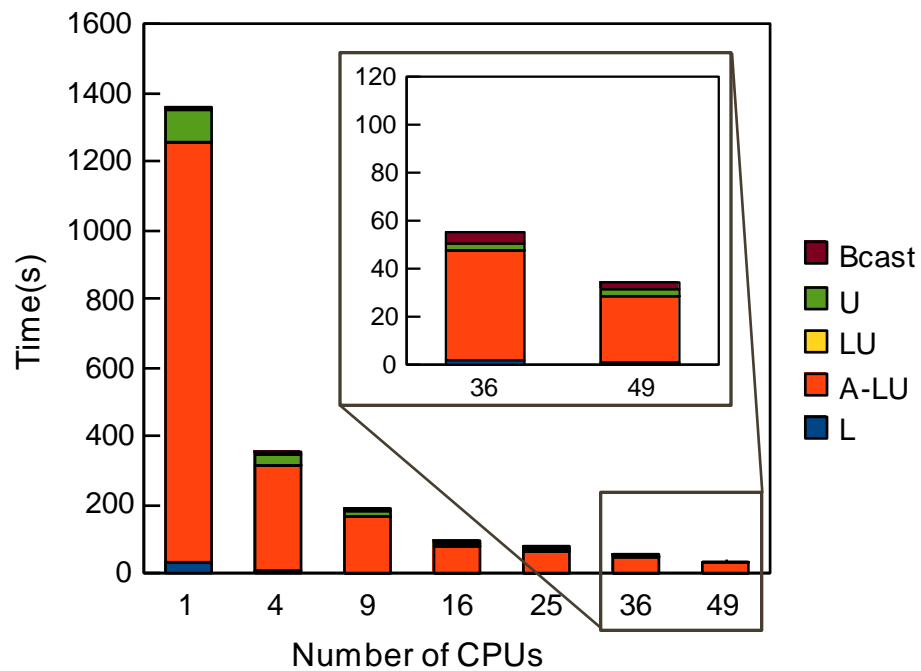
結果

□MPIによる並列化



ブロックサイクリック列分割

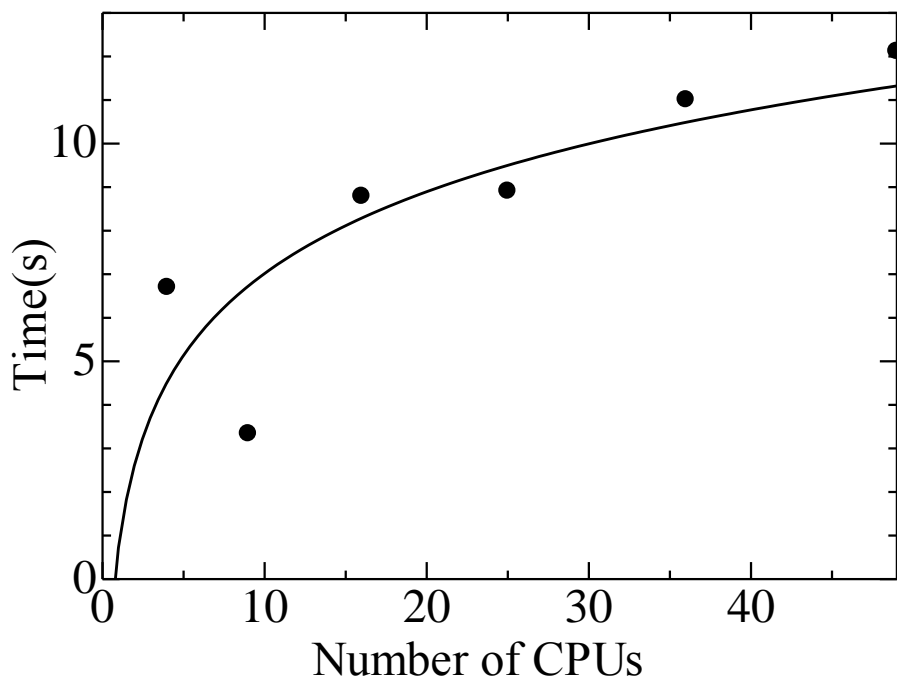
行列サイズ $n=20000$
 ブロックサイズ $b=60$



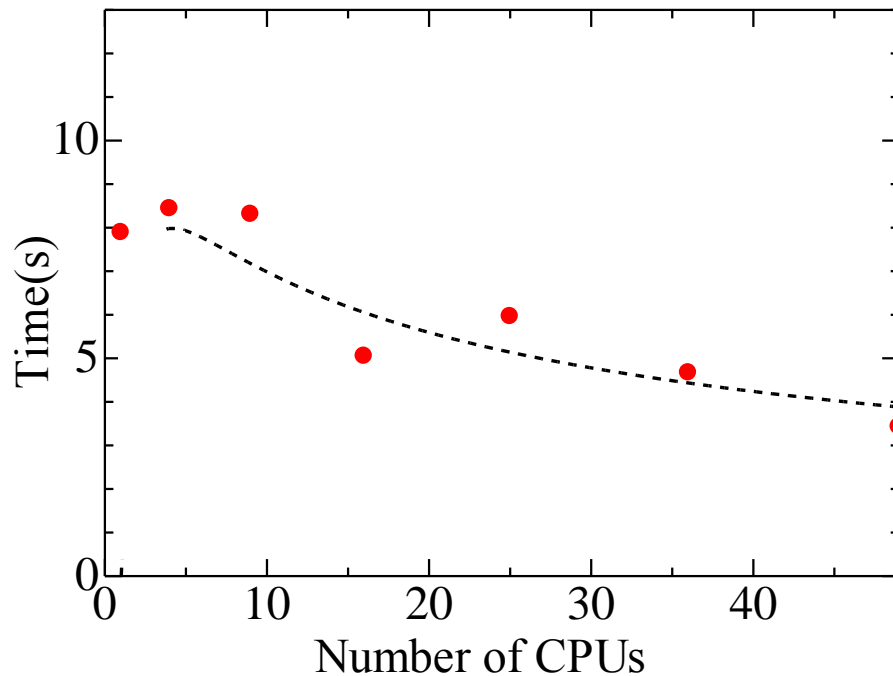
双方向のブロックサイクリック分割

結果

□通信時間



ブロックサイクリック列分割

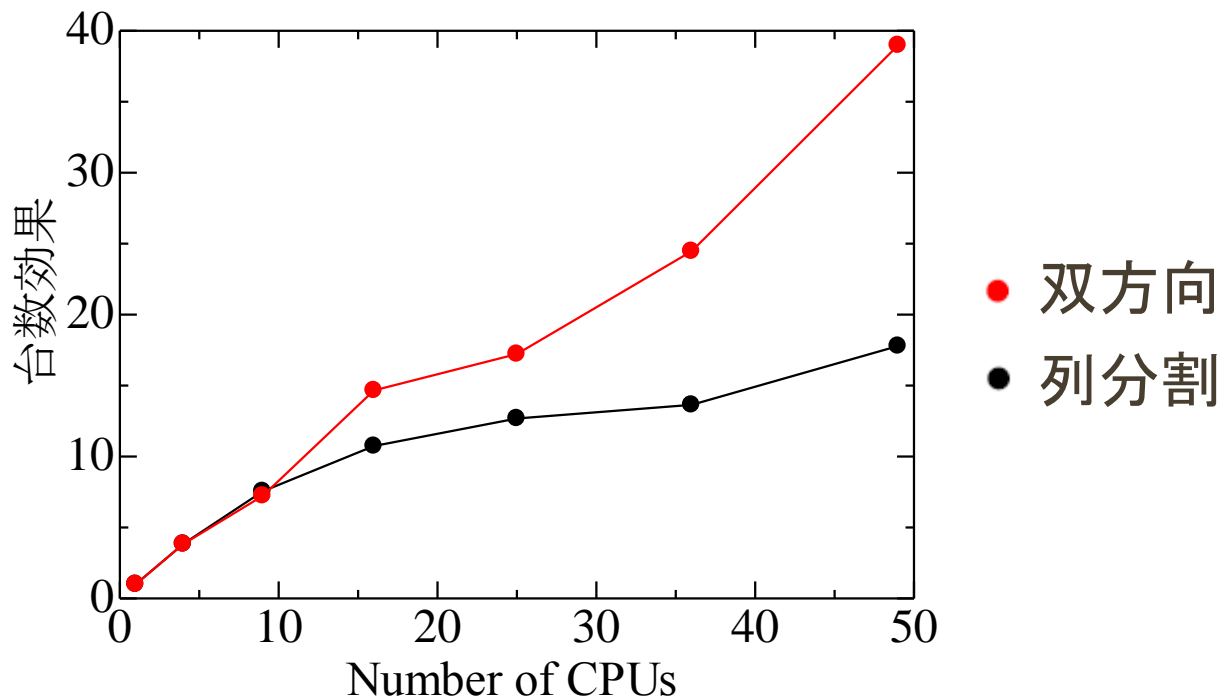


双方向のブロックサイクリック分割

結果

□台数効果

$$\text{台数効果} = \frac{1\text{CPUでの経過時間}}{\text{経過時間}}$$



結論

- LU分解をブロック化し、性能評価を行った
 - BLAS3を適用することにより計算の高速化が実現できた
- MPIを用いて列方向に並列化し、性能評価を行った
 - PU数を多くしたときに並列効果があまり得られない
 - 通信量が増加するため、さらにPU数を大きくした場合、計算時間が遅くなることが予想される
- MPIを用いて双方向に並列化し、性能評価を行った
 - 列方向の場合のボトルネックが解消されたため、PU数を大きくしたときにも十分な並列効果が得られた